

EPODOC / EPO

PN - SU1472403 A1 19890415
 PD - 1989-04-15
 PR - SU19874334755 19871130
 OPD - 1987-11-30
 TI - HOISTING MEMBER OF A ROPE LIFT
 IN - DEJNEKO PAVEL F [SU]; KURILENKO STANISLAV A [SU]; ZAKLEPKIN VIKTOR I [SU];
 KISELEV VLADIMIR A [SU]
 PA - VOS KAZAKHSTANSKOE REMONTNO ST [SU]; SP K B PODZEMNOMU SAMOKHODNOMU
 [SU]
 IC - B66B9/18; E04G3/10

API / DERWENT

TI - Load lifting unit for hoist - has vacuum heads connected to suction device, and mechanism to
 move support rollers horizontally
 PR - SU19874334755 19871130
 PN - SU1472403 A 19890415 DW199005 002pp
 PA - (EKKA-R) E KAZA KAZT SVETMETR
 IC - B66B9/18 ;E04C3/10
 IN - DEINEKO P F; KURILENKO S A; ZAKLEPKIN V I
 AB - SU1472403 The unit comprises a rigid frame, hung from a traction rope (5), vacuum heads (6)
 connected to a suction device (9), and support rollers (7) with a hydrocylinder (8) to move them
 horizontally. The rollers act with the equipment being serviced when the load-carrying unit moves
 from one working position to the other, and the vacuum grips hold it in working position.
 - ADVANTAGE - More reliable. Bul.14/15.4.89(1/2)
 OPD - 1987-11-30
 AN - 1990-035217 [05]



СОЮЗ СОВЕТСКИХ
СОЦИАЛИСТИЧЕСКИХ
РЕСПУБЛИК

(19) **SU** (11) **1472403**

A1

(51) 4 В 66 В 9/18, Е 04 С 3/10

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ
ПО ИЗОБРЕТЕНИЯМ И ОТКРЫТИЯМ
ПРИ ГНТ СССР

ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ

К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

ИЗВЕЩЕНИЕ
О ПАТЕНТЕ
СВИДЕТЕЛЬСТВА

(21) 4334755/23-11

(22) 30.11.87

(46) 15.04.89. Бюл. № 14

(71) Восточно-Казахстанское ремонтно-строительное специализированное управление Треста «Казцветметремонт» и Специальное конструкторское бюро по подземному самоходному горному оборудованию

(72) П. Ф. Дейнеко, С. А. Куриленко, В. И. Заклепки и В. А. Киселев

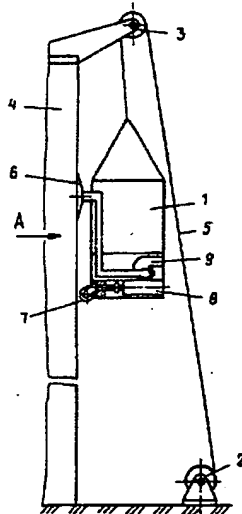
(53) 621.876 (088.8)

(56) Акцентованная заявка ФРГ № 2014102, кл. Е 04 С 3/10, 1973.

(54) ГРУЗОПОДЪЕМНЫЙ ОРГАН КАНАТНОГО ПОДЪЕМНИКА

(57) Изобретение относится к подъемно-транспортному машиностроению, в частнос-

ти к грузоподъемным органам канатных подъемников. Цель изобретения — повышение надежности в эксплуатации. Грузоподъемный орган 1 содержит жесткую раму, подвешенную к тяговому канату 5, вакуумные головки 6, соединенные с всасывающим устройством 9, опорные ролики 7 с механизмом их перемещения в виде гидроцилиндра 8 в горизонтальном направлении. Вакуумные головки 6 и опорные ролики 7 размещены в одной плоскости и работают поочередно. Ролики взаимодействуют с обслуживаемым сооружением при перемещении грузонесущего органа 1 из одного рабочего положения в другое, а вакуумные захваты удерживают его в рабочем положении от случайных перемещений. 2 ил.



ФЛ2.1

(19) **SU** (11) **1472403** **A1**

BEST AVAILABLE COPY

Изобретение относится к подъемно-транспортному машиностроению, в частности к грузоподъемным органам канатных подъемников, предназначенных для подъема людей и строительных материалов при строительстве и ремонте зданий и сооружений.

Цель изобретения — повышение надежности в эксплуатации.

На фиг. 1 изображен грузоподъемный орган канатного подъемника, общий вид; на фиг. 2 — вид А на фиг. 1.

Подъемник состоит из грузоподъемного органа 1, выполненного в виде жесткой рамы, лебедки 2 и неподвижного отводного блока 3, закрепленного, например, на крыше 4 сооружения. Отводной блок 3 охвачен тяговым канатом 5, один конец которого соединен с рамой грузоподъемного органа 1, другой — с лебедкой 2.

Грузоподъемный орган 1 снабжен вакуумными головками 6 и опорными роликами 7, которые установлены с возможностью их движения в горизонтальном направлении, посредством механизма перемещения в виде пневмоцилиндра 8 или вручную, посредством рычага (не показан). Вакуумные головки 6 могут быть расположены в виде трех опор (фиг. 2), при этом оппозитно им можно разместить ролики 7, которые могут быть флюгерного типа, т. е. при перемещении органа 1, самоустанавливаться по направлению ее перемещения. В органе 1 может быть смонтировано всасывающее устройство 9, обеспечивающее отсос воздуха из вакуумных головок 6, или к нему с земли подводится гибкий шланг (не показан) от стационарного вакуум-насоса. Рабочие поверхности вакуумных головок 6 и опорных роликов 7 располагаются на кабине 1 в одной плоскости, которая обращена к обслуживаемому сооружению 4.

Грузоподъемный орган может быть смонтирован также на любом другом грузоподъемном средстве.

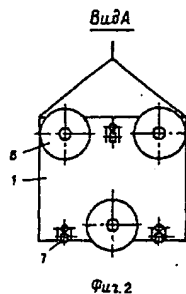
Устройство работает следующим образом.

Вакуумные головки 6 находятся в рабочем положении, так как атмосферное давление прижимает их к поверхности сооружения 4 и орган 1 не может перемещаться от ветровых нагрузок, или реакций воздействия рабочего, находящегося в органе 1, на сооружение 4. Также обеспечивается неподвижность органа 1 при изменении ее центра тяжести, например, от перемещения рабочего с одного его конца до другого, или такого же перемещения груза.

При необходимости переместить орган 1 в другое место отключают вакуумные головки 6, и воздух, благодаря неровностям поверхности сооружения 4, входит вовнутрь головки 6, обеспечивая отсоединение их от поверхности сооружения 4. Посредством пневмоцилиндров 8 выдвигают опорные ролики 7, чтобы отвести на достаточное расстояние вакуумные головки 6 от соприкосновения с сооружением 4. После этого включают лебедку 2 на подъем или опускание и орган 1, перекачиваясь опорными роликами 7 по сооружению 4, перемещается по нему в нужное место, где он снова закрепляется вакуумными головками 6 к сооружению 4, а опорные ролики 7 отводятся в положение, показанное на фиг. 1.

Формула изобретения

Грузоподъемный орган канатного подъемника, содержащий подвешенную к тяговому канату жесткую раму с опорными роликами и механизмом фиксации рамы на стенке здания, имеющим всасывающее устройство, отличающийся тем, что, с целью повышения надежности в эксплуатации, он снабжен соединенными со всасывающим устройством вакуумными головками и механизмом для перемещения опорных роликов в горизонтальном направлении, причем каждая вакуумная головка и соответствующий ей опорный ролик расположены в одной вертикальной плоскости.



Редактор М. Товтин
Заказ 1665/23

Составитель Н. Комов
Техред И. Верес
Тираж 625

Корректор М. Самборская
Подписное

ВНИИПИ Государственного комитета по изобретениям и открытиям при ГКНТ СССР
113035, Москва, Ж-35, Раушская наб., д. 4/5
Производственно-издательский комбинат «Патент», г. Ужгород, ул. Гагарина, 101